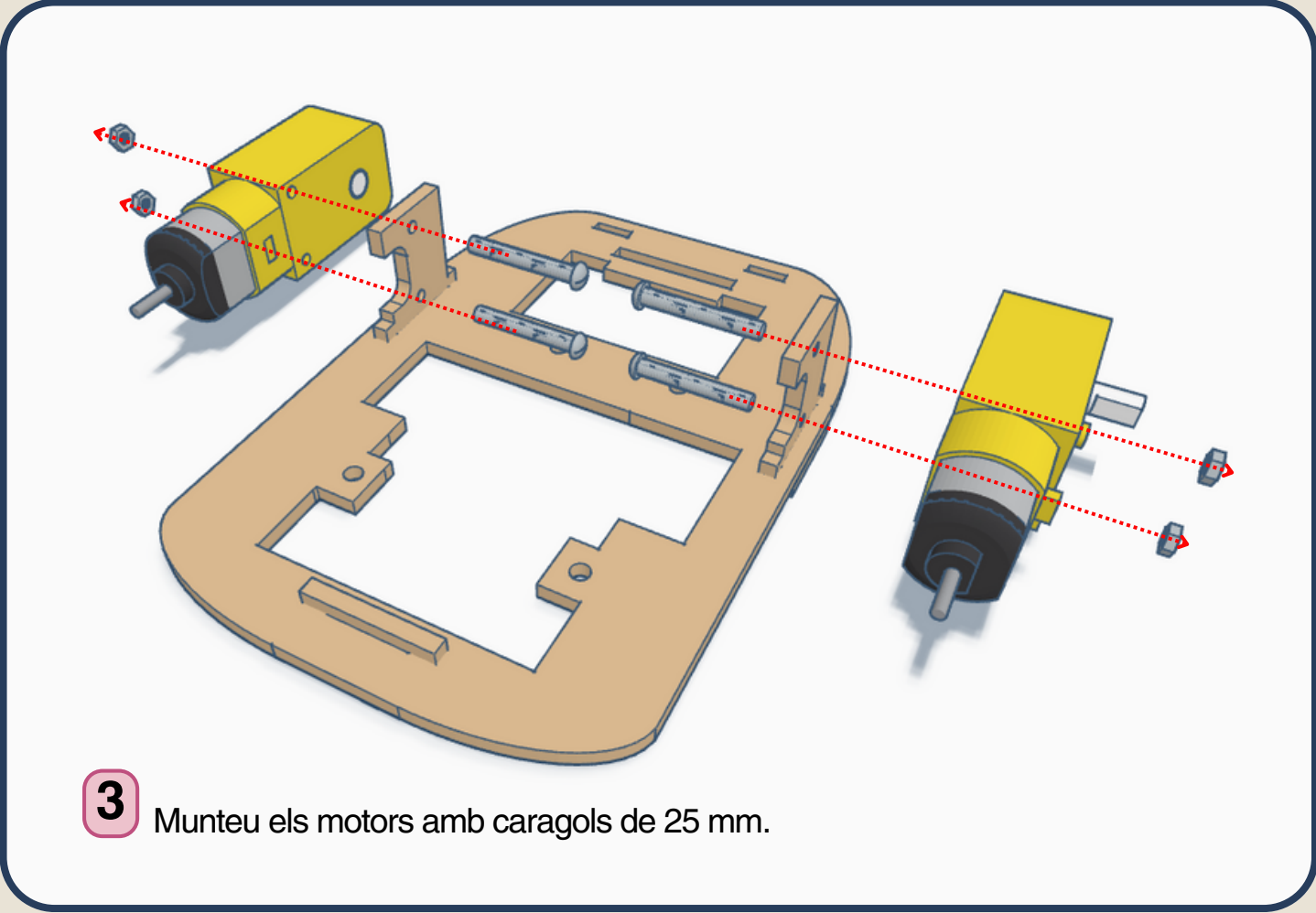
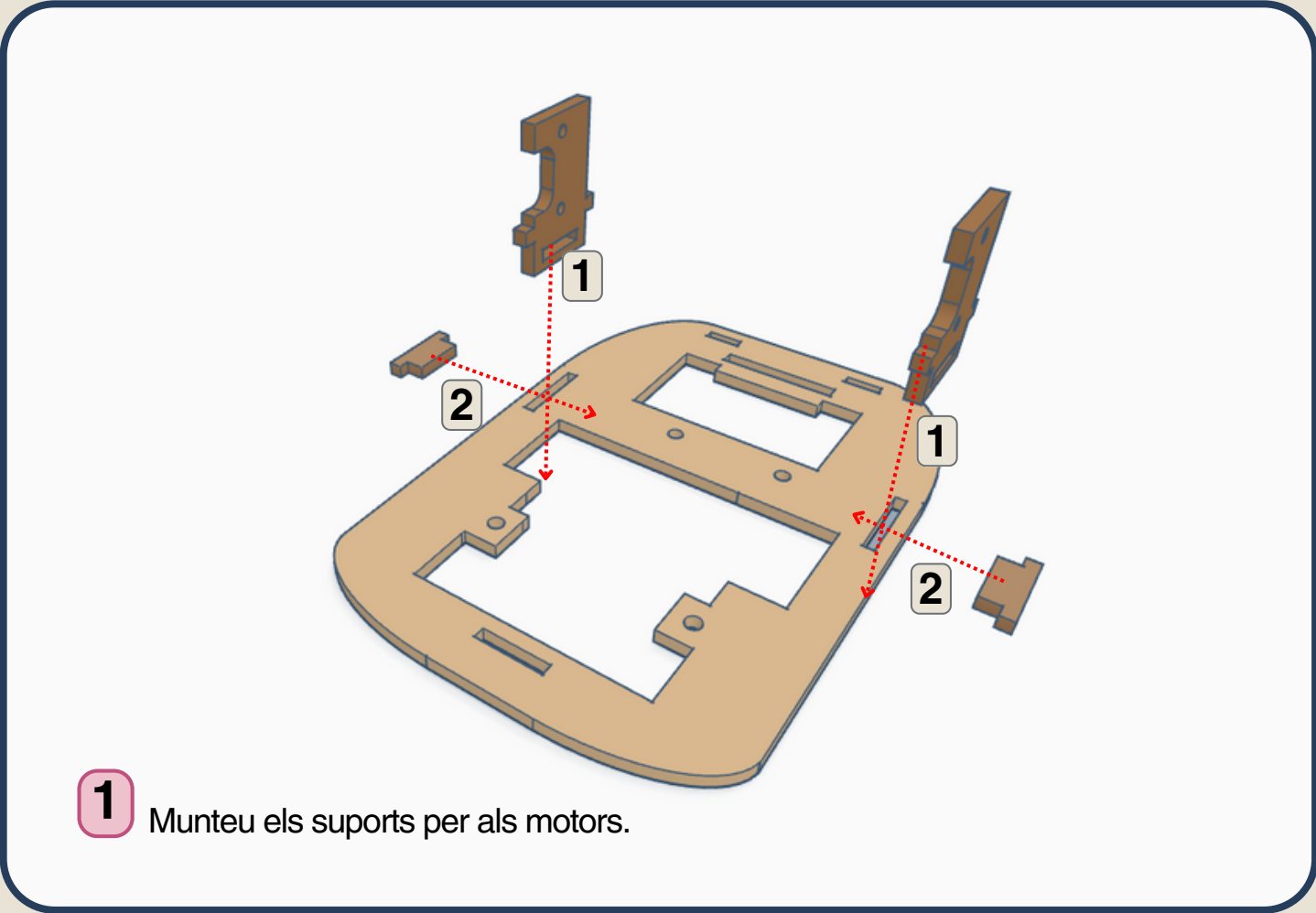
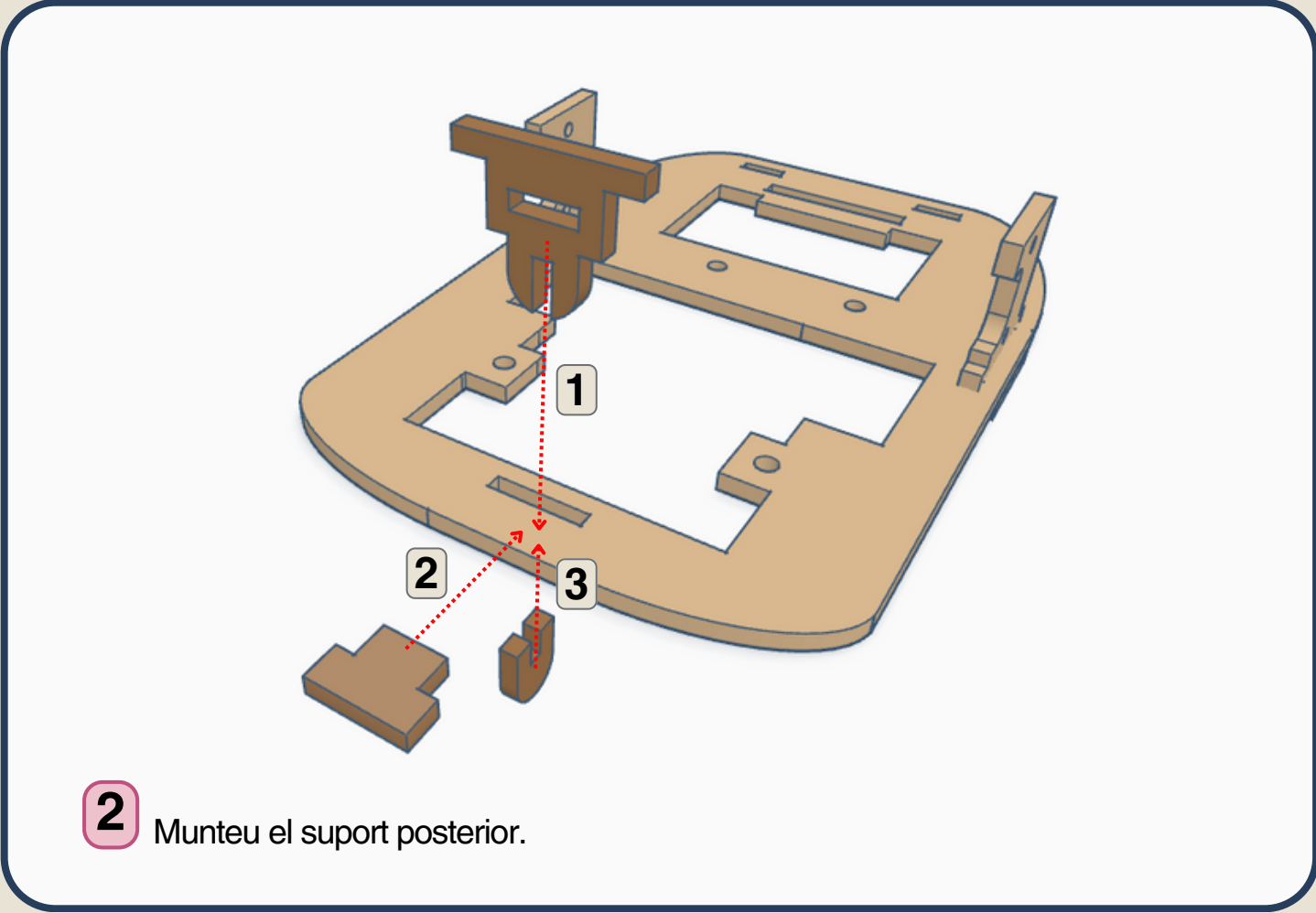
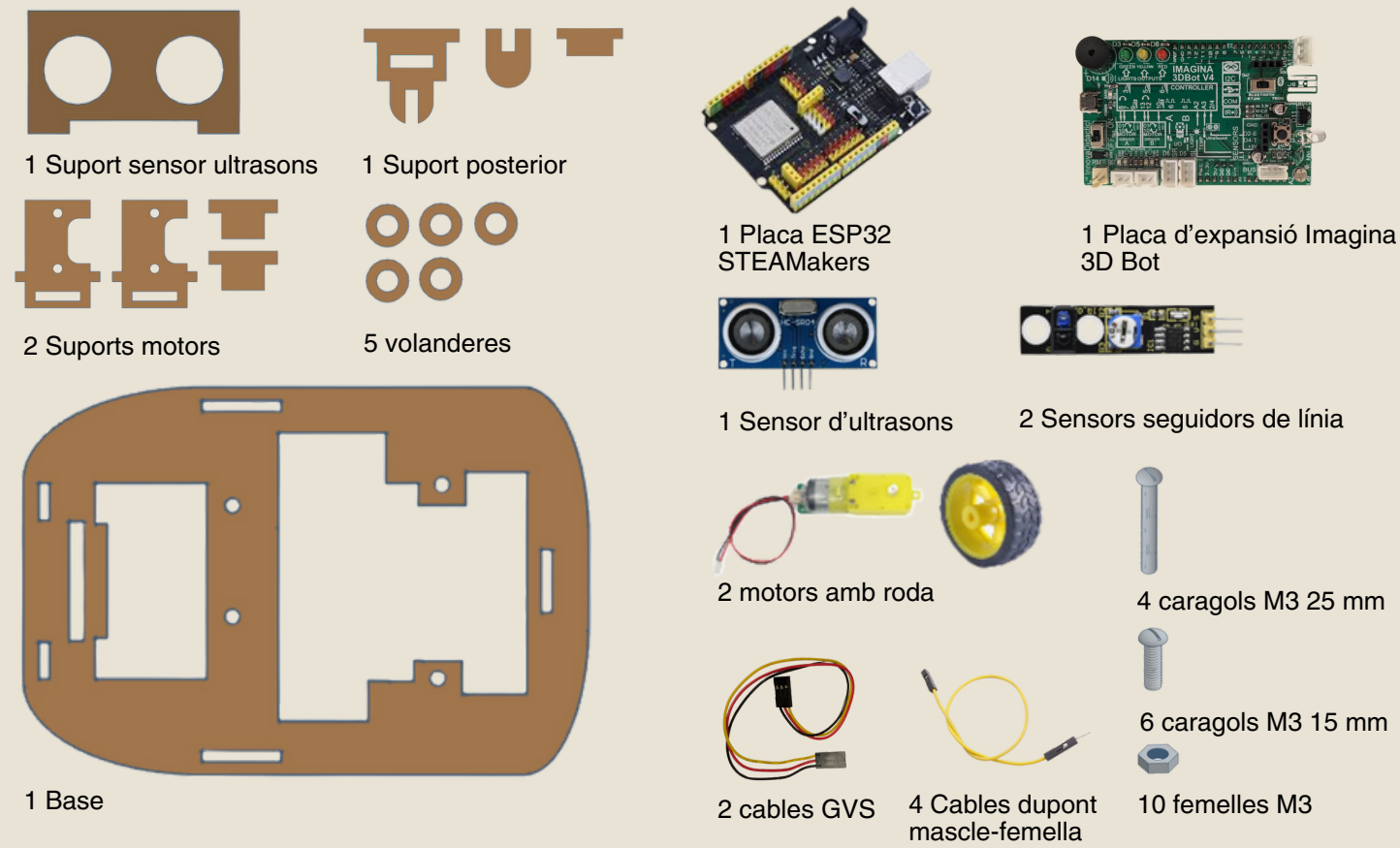
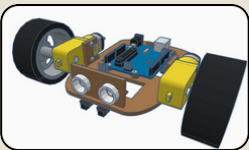
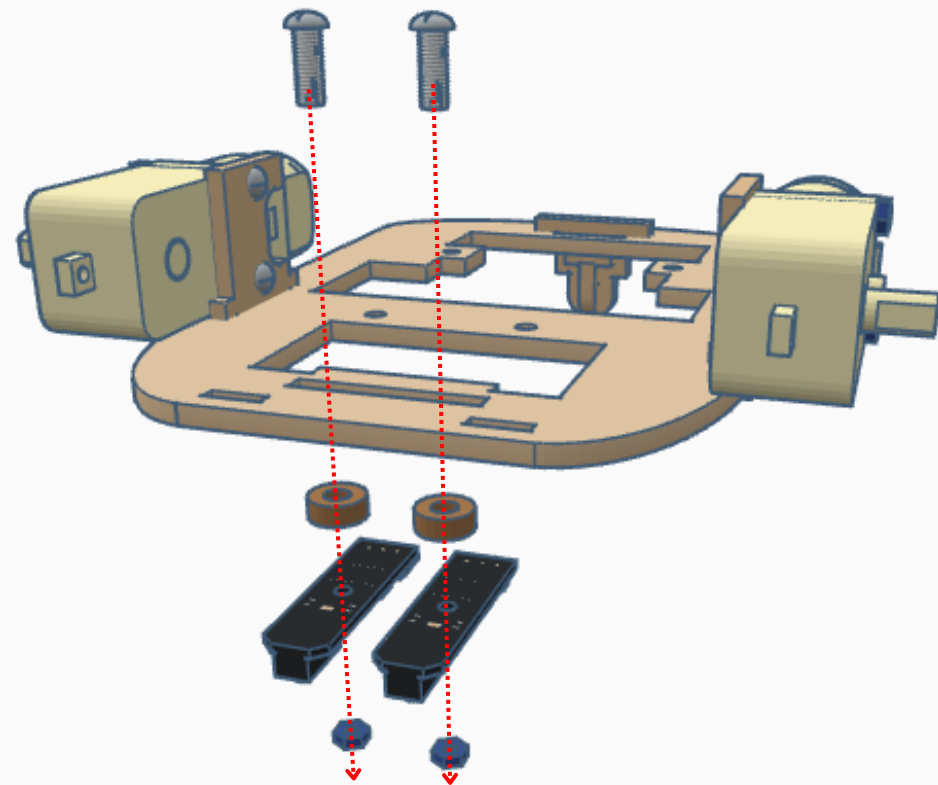
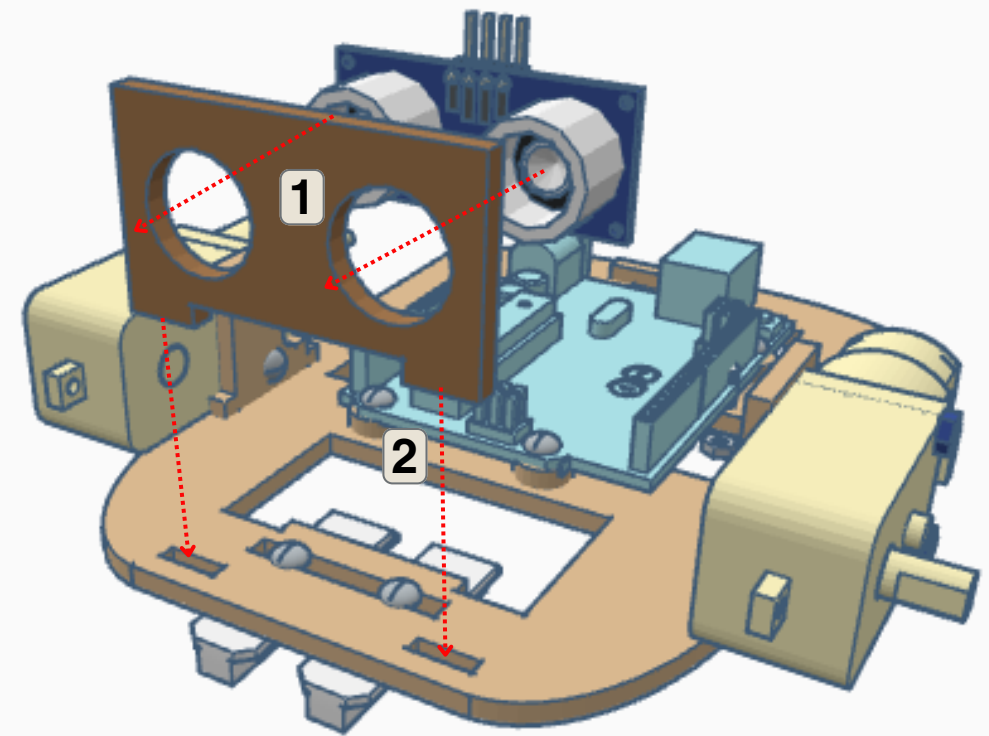


MANUAL PAS A PAS PER CONSTRUIR EL VEHICLE
CONTROLAT PER ESP32 STEAMAKERS+IMAGINA 3D BOT

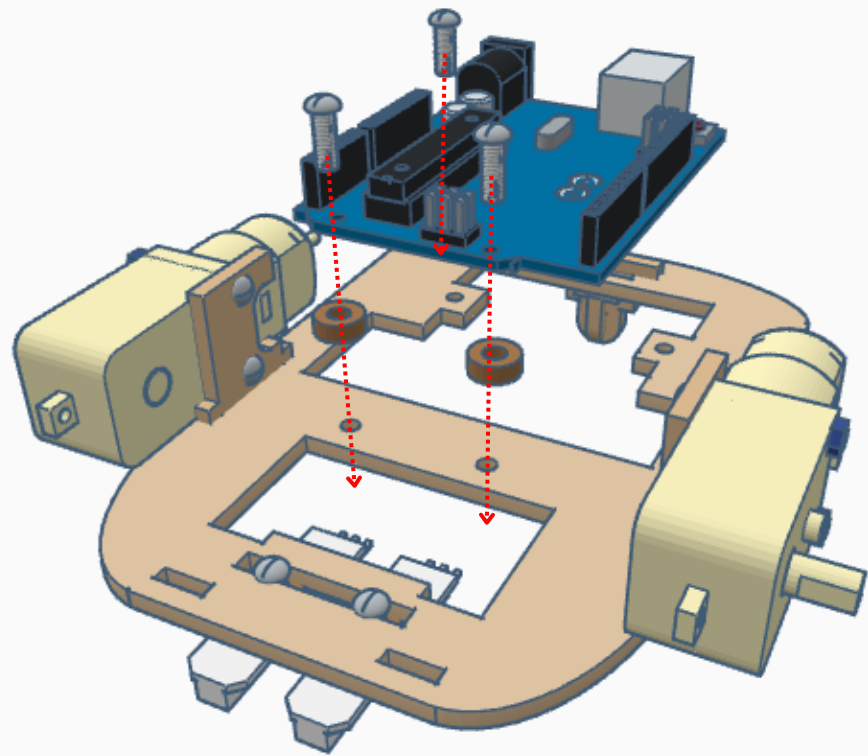




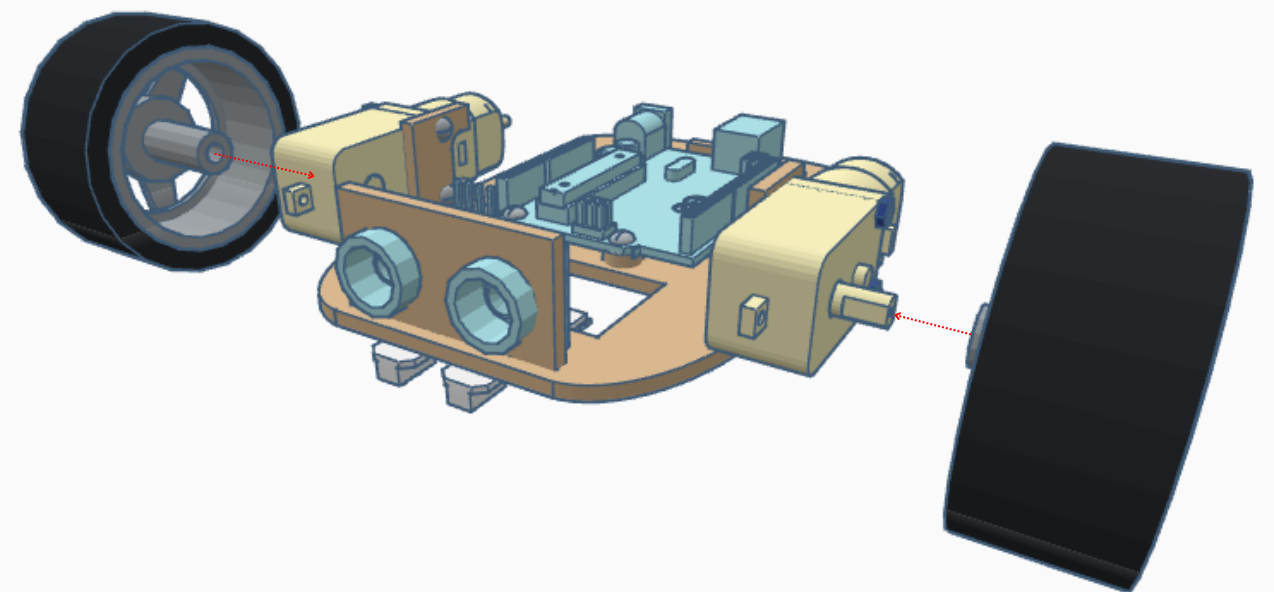
4 Munteu els seguidors de línia amb caragols de 15 mm.



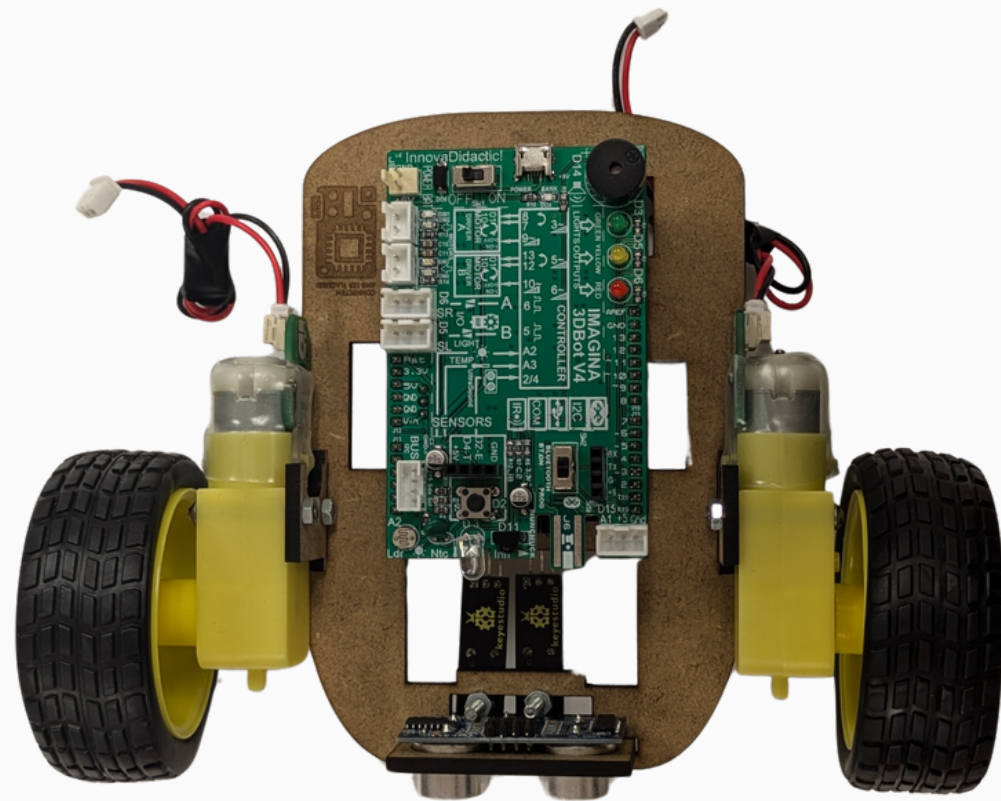
6 Munteu el sensor d'ultrasons, amb el seu suport.



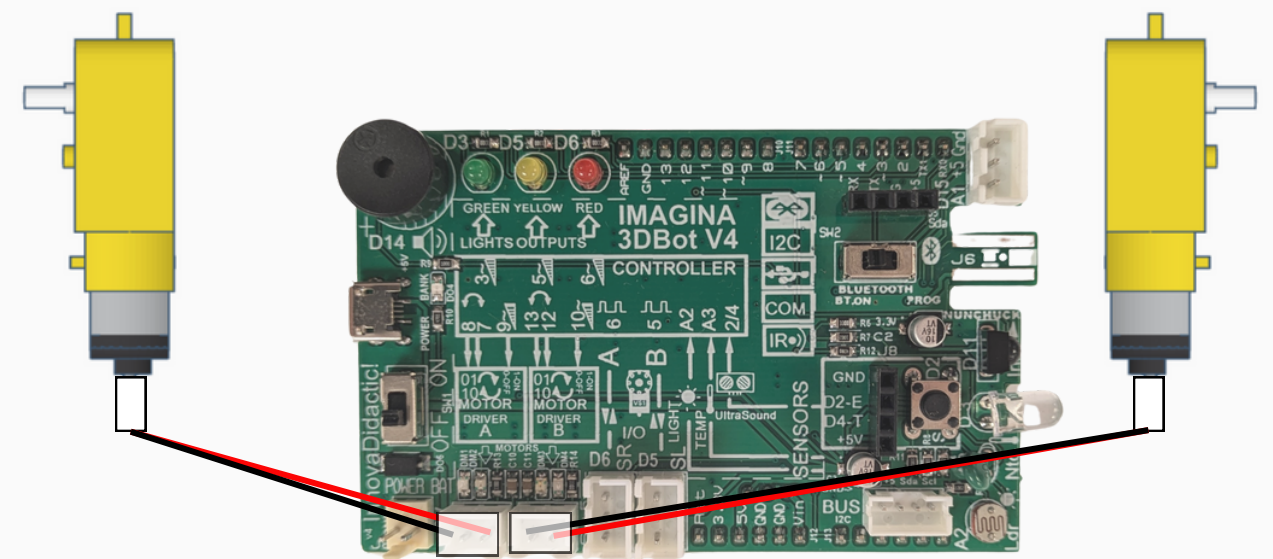
5 Col·loqueu la placa ESP32 STEAMakers, conjuntament amb la Imagina 3D Bot, i subjecteu-la amb caragols de 15 mm.



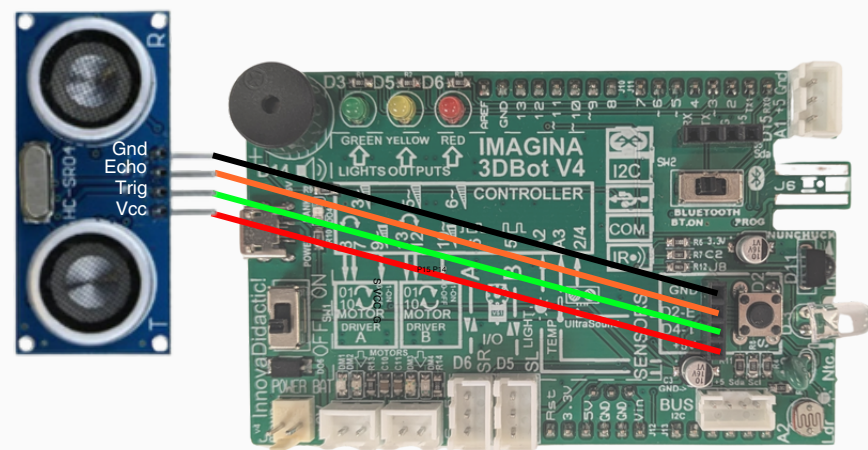
7 Munteu les rodes.



8 Aspecte del vehicle.

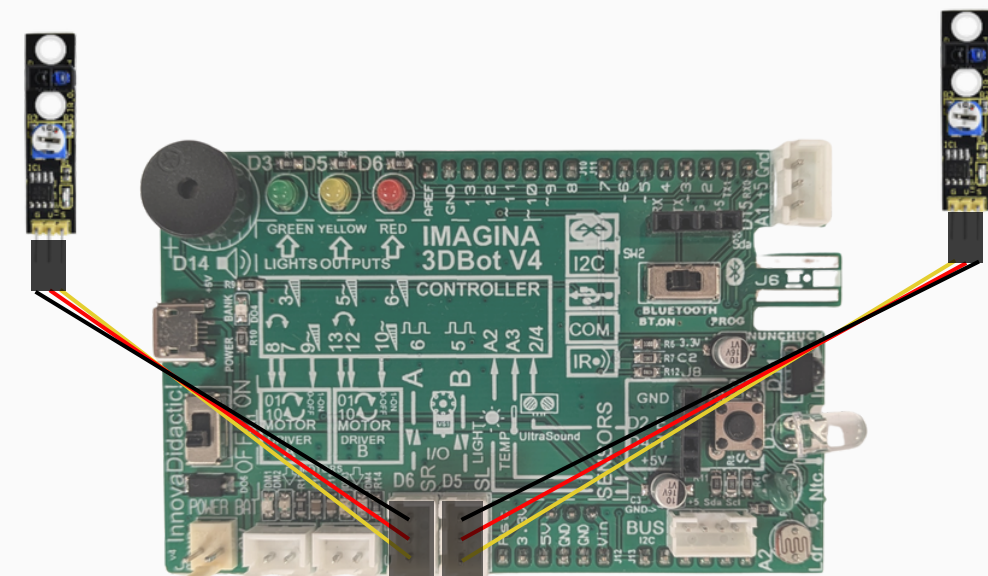


10 Connecteu els motors.



Si no teniu cables dupont mascle-femella, podeu connectar el sensor directament al sòcol

9 Connecteu el sensor d'ultrasons. A l'exemple, Echo: D2 i Trig: D4.



11 Connecteu els seguidors de línia. A l'exemple, els seguidors s'han connectat als pins D5 i D6, respectivament