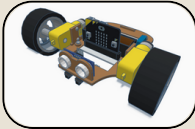


MANUAL PAS A PAS PER CONSTRUIR EL VEHICLE CONTROLAT PER MICRO:BIT+MICRO:SHIELD



1 Suport sensor ultrasons

1 Suport posterior

1 Placa micro:bit

1 Placa d'expansió micro:shield

2 Suports motors

4 volanderes

1 Sensor d'ultrasons

2 Sensors seguidors de línia

2 motors amb roda

4 caragols M3 25 mm

2 cables GVS

4 Cables dupont femella-femella

6 caragols M3 15 mm

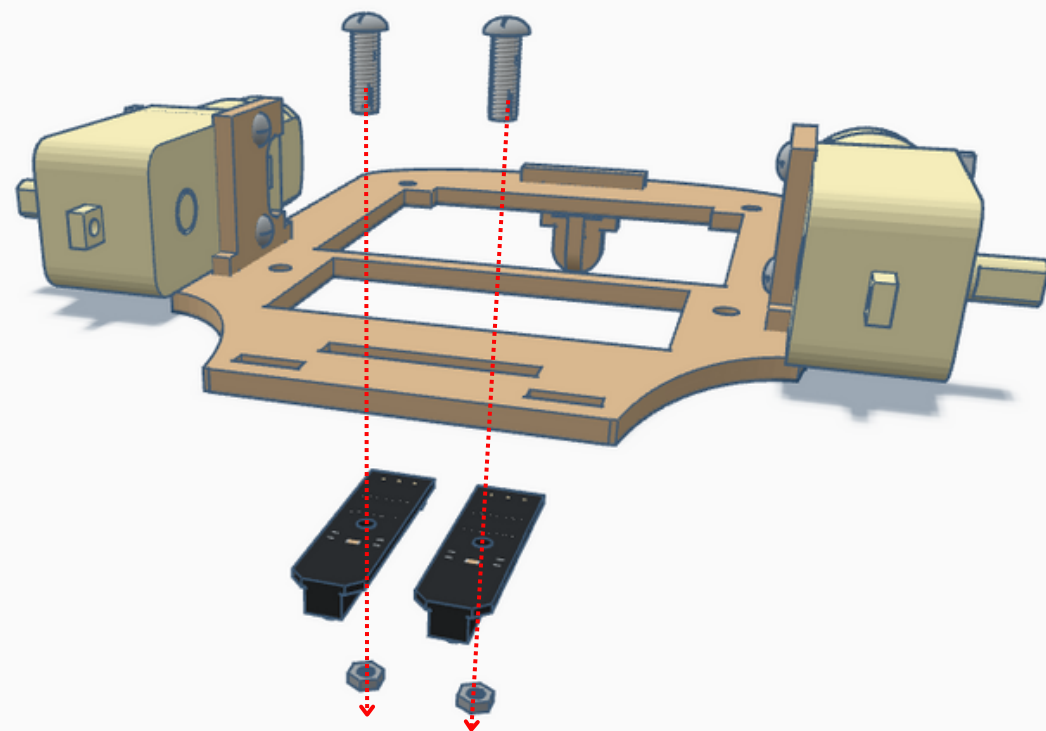
10 femelles M3

1 Base

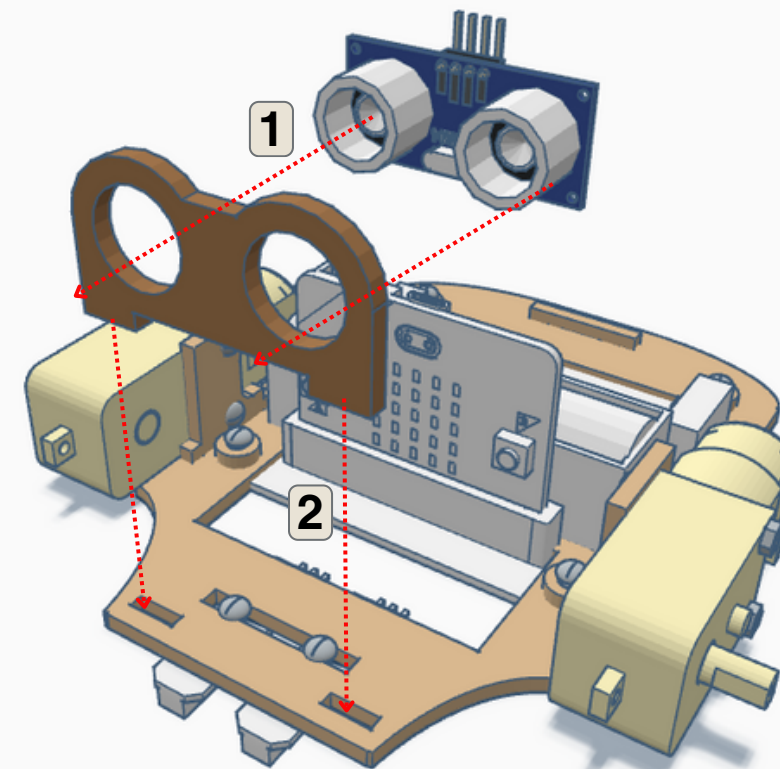
**2** Munteu el suport posterior.

**1** Munteu els suports per als motors.

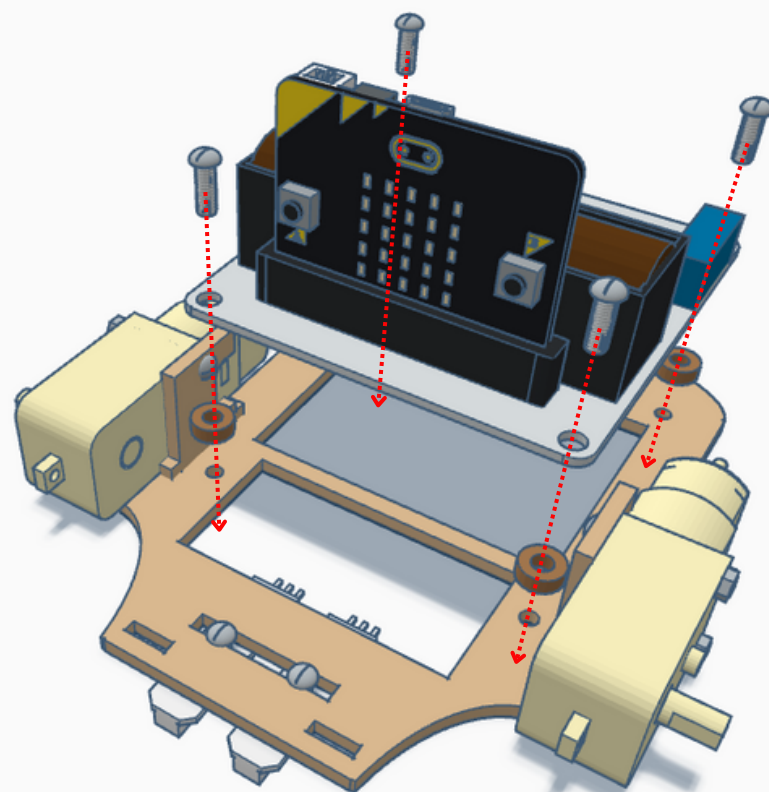
**3** Munteu els motors amb caragols de 25 mm.



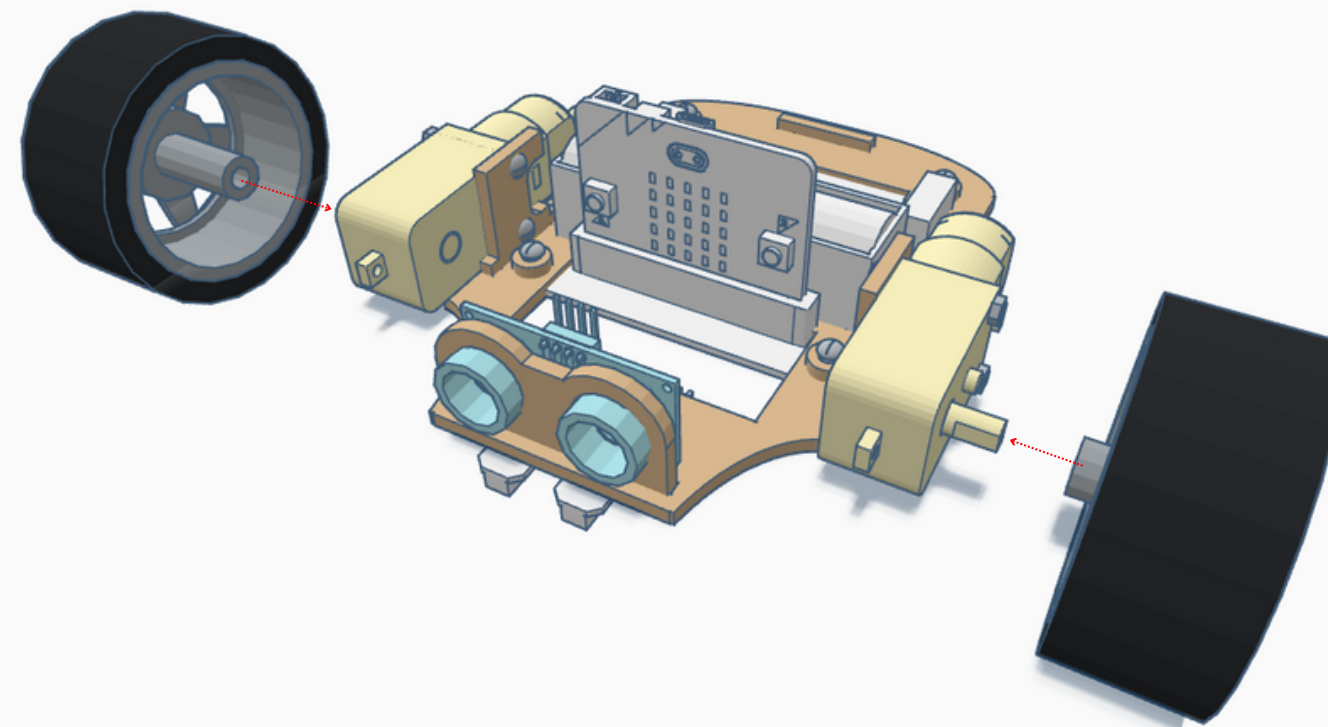
**4** Munteu els seguidors de línia amb caragols de 15 mm.



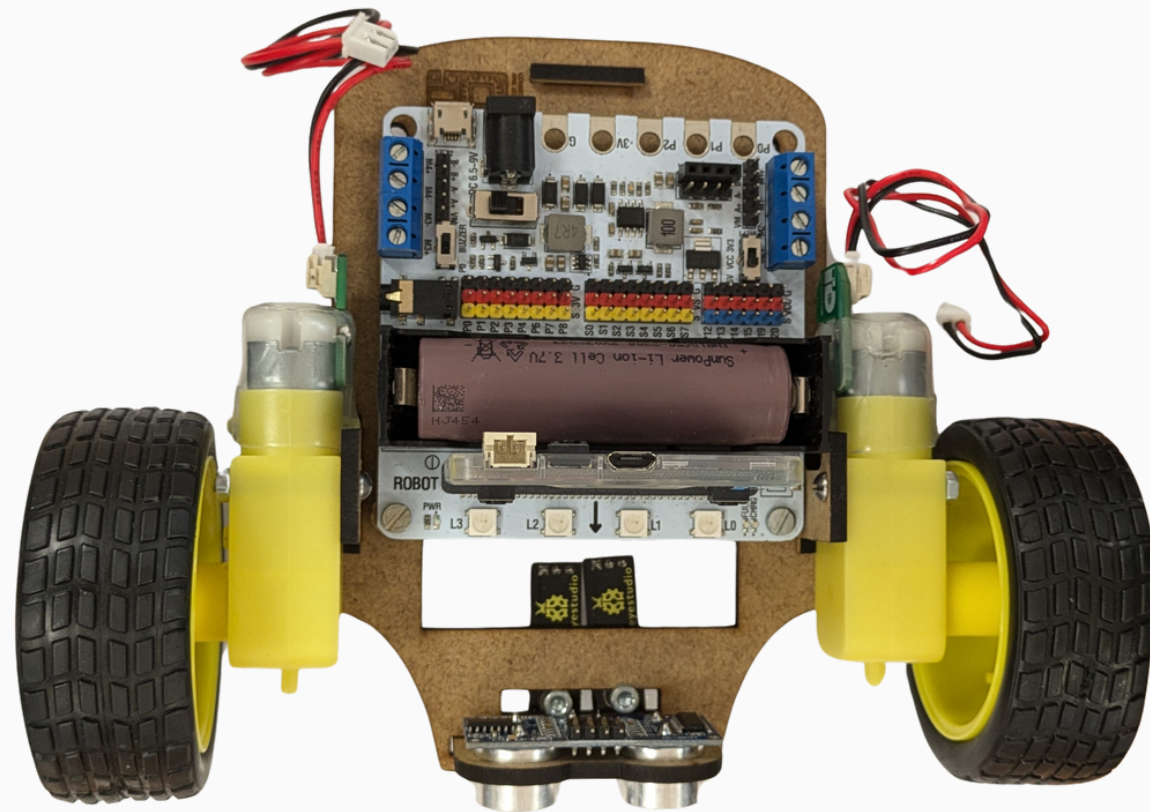
**6** Munteu el sensor d'ultrasons, amb el seu suport.



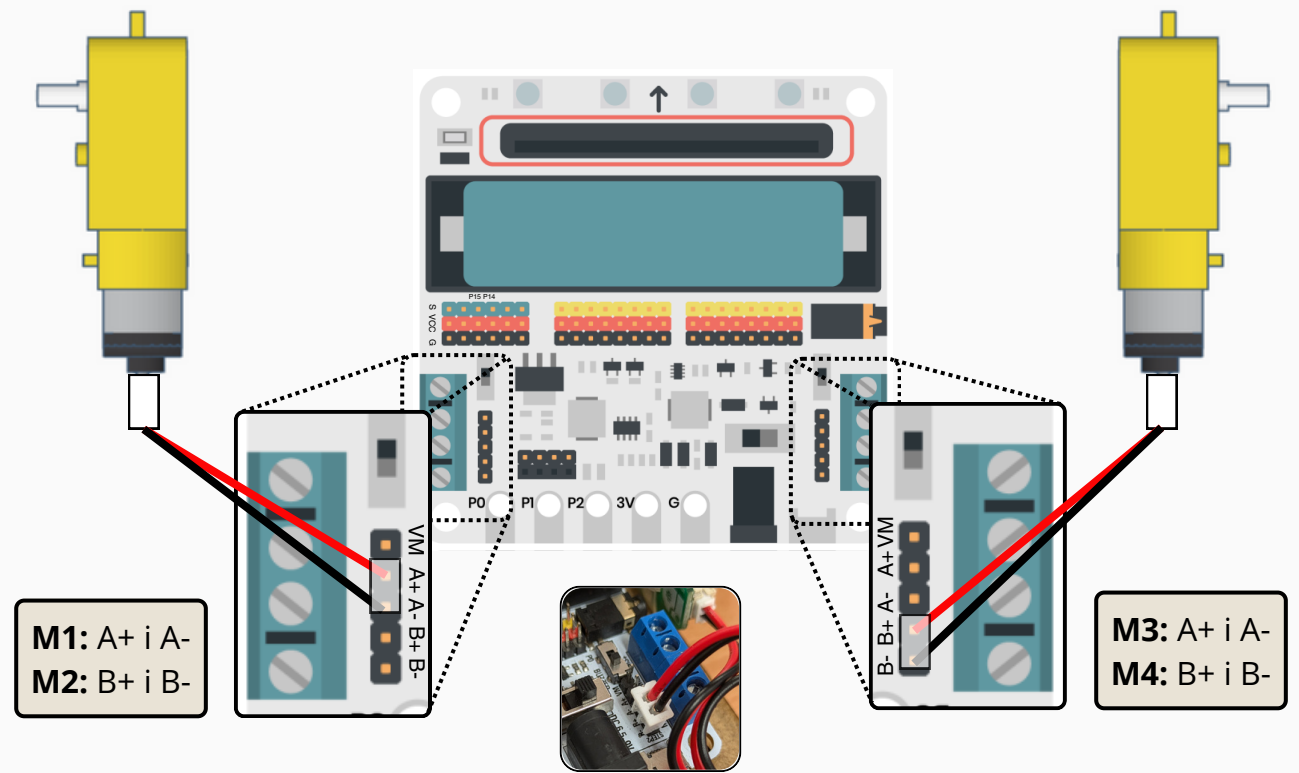
**5** Col·loqueu la placa micro:shield amb la micro:bit i subjecteu-la amb caragols de 15 mm.



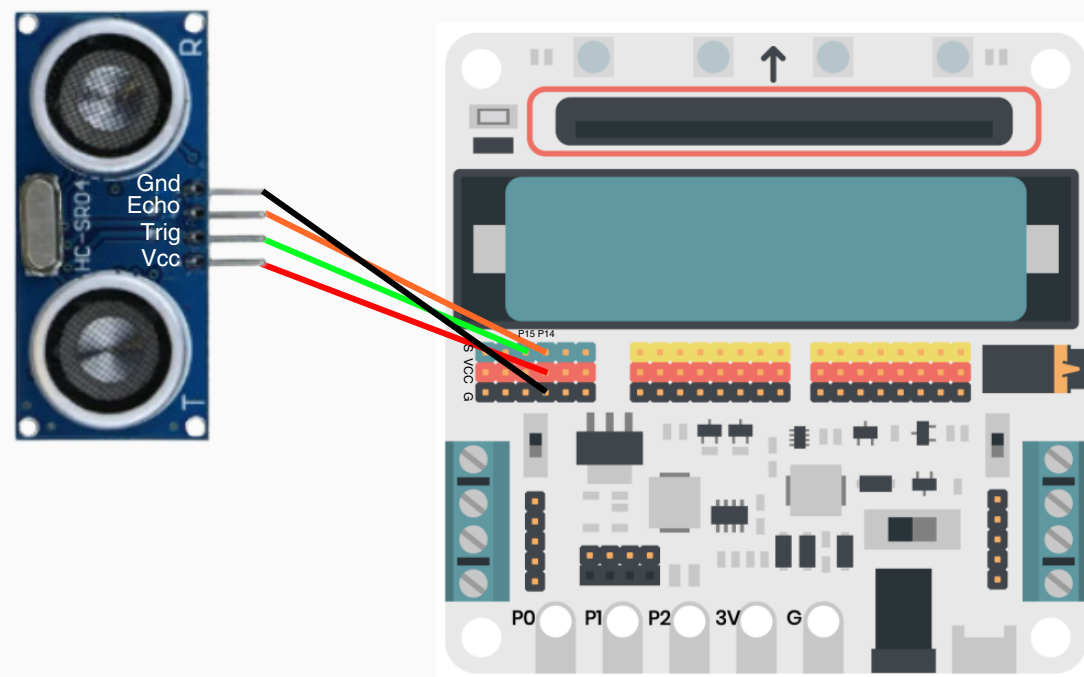
**7** Munteu les rodes.



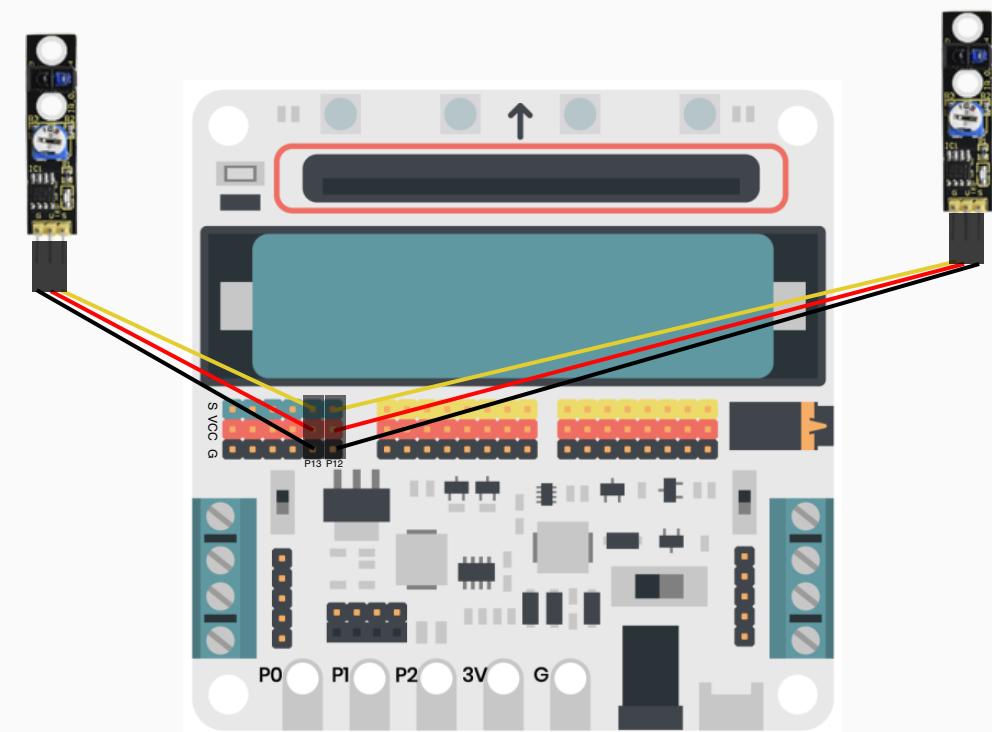
**8** Aspecte del vehicle.



**10** Connecteu els motors. A l'hora de programar, tingueu en compte les taules de correspondència que teniu a dalt. Connecteu-los tal com es mostra a la imatge.



**9** Connecteu el sensor d'ultrasons. A l'exemple, Echo: P14 i Trig: P15.  
Gnd a qualsevol pin G i Vcc a qualsevol pin Vcc.



**11** Connecteu els seguidors de línia. A l'exemple, el seguidor dret s'ha connectat al pin P12 i l'esquerre al pin P13.